

CAPACITÀ E DEFINIZIONE PUNTUALE DELLE FUNZIONI DI SOBOLEV

1. CAPACITÀ

Dati $R > 0$, $x_0 \in \mathbb{R}^d$ e un insieme $A \subset \mathbb{R}^d$, definiamo

$$\text{cap}(A; B_{2R}(x_0)) = \inf \left\{ \int_{B_{2R}(x_0)} |\nabla u|^2 dx : u \in H_0^1(B_{2R}(x_0)), u \geq 1 \text{ a.e. in un intorno di } A \cap B_R(x_0) \right\}.$$

Inoltre, possiamo assumere a priori che le funzioni u siano positive, ovvero

$$\begin{aligned} \text{cap}(A; B_{2R}(x_0)) = \inf \left\{ \int_{B_{2R}(x_0)} |\nabla u|^2 dx : u \in H_0^1(B_{2R}(x_0)), \right. \\ \left. 0 \leq u \leq 1 \text{ in } B_{2R}(x_0), \right. \\ \left. u = 1 \text{ a.e. in un intorno di } A \cap B_R(x_0) \right\}. \end{aligned}$$

Scriveremo spesso il problema nella seguente maniera

$$\text{cap}(A; B_{2R}(x_0)) = \inf \left\{ \int_{B_{2R}(x_0)} |\nabla u|^2 dx : u \in \mathcal{K}(A; B_{2R}(x_0)) \right\},$$

dove l'insieme $\mathcal{K}(A; B_{2R}(x_0))$ di funzioni ammissibili è dato da

$$\mathcal{K}(A; B_{2R}(x_0)) := \left\{ u \in H_0^1(B_{2R}(x_0)), u = 1 \text{ a.e. in un intorno di } A \cap B_R(x_0), 0 \leq u \leq 1 \text{ in } B_{2R}(x_0) \right\}.$$

2. ESEMPI E OSSERVAZIONI SULLA CAPACITÀ DEGLI INSIEMI APERTI

In seguito, in questa sezione, saranno utili i seguenti risultati

Lemma A. Sia $u \in H^1(\mathbb{R}^d)$. Allora, sono equivalenti:

- (1) $u \in H_0^1(B_R)$;
- (2) $u = 0$ Lebesgue a.e. su $\mathbb{R}^d \setminus B_R$.

Proof. L'implicazione (1) \Rightarrow (2) è ovvia. Dimostriamo che (2) \Rightarrow (1). Sia $u \in H^1(\mathbb{R}^d)$ una funzione tale che $u = 0$ a.e. su $\mathbb{R}^d \setminus B_R$. Consideriamo la funzione

$$u_\varepsilon(x) := u((1 + \varepsilon)x).$$

Allora, $u_\varepsilon \in H^1(\mathbb{R}^d)$ e u_ε converge forte- $H^1(\mathbb{R}^d)$ a u (oin realtà, la convergenza debole- $H^1(\mathbb{R}^d)$ è sufficiente). Inoltre, $u_\varepsilon \equiv 0$ a.e. in $\mathbb{R}^d \setminus B_{R/(1+\varepsilon)}$. Di conseguenza, $u_\varepsilon \in H_0^1(B_R)$. Ma allora anche $u \in H_0^1(B_R)$. \square

Lemma B. Sia $u \in H^1(\mathbb{R}^d)$. Allora, sono equivalenti:

- (1) $u \in H_0^1(\mathbb{R}^d \setminus B_R)$;
- (2) $u = 0$ Lebesgue a.e. su B_R .

Lemma C. Sia $u \in H^1(\mathbb{R}^d)$. Allora, sono equivalenti:

- (1) $u - h_R \in H_0^1(B_{2R} \setminus \overline{B_R})$;
- (2) $u = 1$ Lebesgue a.e. su B_R e $u = 0$ Lebesgue a.e. su $\mathbb{R}^d \setminus B_{2R}$;

dove h_R è la funzione dell'esempio successivo.

Esempio 1. La capacità di B_R in B_{2R} è data da

$$\text{cap}(B_R; B_{2R}) = \int_{B_{2R} \setminus B_R} |\nabla h_R|^2 dx,$$

dove h_R è la funzione armonica

$$\Delta h_R = 0 \quad \text{in } B_{2R} \setminus B_R, \quad h_R \equiv 1 \quad \text{on } B_R, \quad h_R \equiv 0 \quad \text{in } \mathbb{R}^d \setminus B_{2R},$$

ovvero h_R è l'unica soluzione del problema variazionale

$$\min \left\{ \int_{B_{2R}} |\nabla u|^2 dx : u \in H_0^1(B_{2R}), u = 1 \text{ a.e. on } B_R \right\}.$$

In particolare,

$$h_R(x) = h_1(x/R),$$

e di conseguenza,

$$\text{cap}(B_R; B_{2R}) = \int_{B_{2R} \setminus B_R} |\nabla h_R|^2 dx = R^{d-2} \int_{B_2 \setminus B_1} |\nabla h_1|^2 dx = C_d R^{d-2}.$$

Esercizio 2. Più in generale, per ogni $0 < r < R$, la capacità di B_r in B_R è data da

$$\text{cap}(B_r; B_R) = \int_{B_R \setminus B_r} |\nabla h_{r,R}|^2 dx,$$

dove $h_{r,R}$ è la funzione armonica

$$\Delta h_{r,R} = 0 \quad \text{in } B_R \setminus B_r, \quad h_{r,R} = 1 \quad \text{on } B_r, \quad h_{r,R} = 0 \quad \text{in } \mathbb{R}^d \setminus B_R.$$

Calcolare esplicitamente

$$\text{cap}(B_r; B_R)$$

in funzione di r, R e la dimensione d .

Lemma 3. Se $A \subset B_R$ è un aperto, allora esiste una funzione u_A che realizza il minimo

$$\min \left\{ \int_{B_{2R}} |\nabla u|^2 dx : u \in H_0^1(B_{2R}), u = 1 \text{ a.e. su } A \right\}.$$

Inoltre,

- il minimo u_A è unico;
- $0 \leq u_A \leq 1$ su B_{2R} ;
- $\text{cap}(A; B_{2R}) = \int_{B_{2R}} |\nabla u_A|^2 dx$;
- se $A_1 \subset A_2$ sono due aperti, allora

$$u_{A_1} \leq u_{A_2} \quad \text{e} \quad \int_{B_{2R}} |\nabla u_{A_2}|^2 dx \geq \int_{B_{2R}} |\nabla u_{A_1}|^2 dx.$$

Corollario 4. Se $A \subset B_R$, allora

$$\text{cap}(A; B_{2R}) = \min \left\{ \int_{B_{2R}} |\nabla u|^2 dx : u \in \mathcal{K}(A; B_{2R}), u \leq h_R \text{ a.e. su } B_{2R} \right\},$$

dove h_R è l'unica soluzione del problema variazionale

$$\min \left\{ \int_{B_{2R}} |\nabla u|^2 dx : u \in H_0^1(B_{2R}), u = 1 \text{ a.e. su } B_R \right\}.$$

3. LA CAPACITÀ DI UN INSIEME DI MISURA POSITIVA

Sia $A \subset \mathbb{R}^d$ un insieme misurabile e sia $u \in H_0^1(B_{2R})$ una funzione tale che $u \geq 1$ in un intorno di $A \cap B_R$. Allora, per la disuguaglianza di Gagliardo-Nirenberg-Sobolev

$$|A \cap B_R|^{\frac{d-2}{d}} \leq \left(\int_{A \cap B_R} u^{\frac{2d}{d-2}} \right)^{\frac{d-2}{d}} \leq \left(\int_{B_{2R}} |u|^{\frac{2d}{d-2}} \right)^{\frac{d-2}{d}} \leq C_d \int_{B_{2R}} |\nabla u|^2 dx,$$

dove C_d è una costante dimensionale. Di conseguenza,

$$|A \cap B_R|^{\frac{d-2}{d}} \leq C_d \text{cap}(A; B_{2R}).$$

4. TRACCE E INSIEMI DI CAPACITÀ POSITIVA

Sia Ω un insieme aperto con bordo regolare C^1 in \mathbb{R}^d . Supponiamo

$$0 \in \partial\Omega$$

e che $\partial\Omega \cap B_R$ sia il grafico di una funzione C^1 .

$$g : B'_R \rightarrow \mathbb{R}.$$

Se A sia un sottoinsieme di $\partial\Omega \cap B_R$ di misura di Lebesgue \mathcal{L}^{d-1} positiva su $\partial\Omega$ (ovvero tale che $g^{-1}(A) \subset \mathbb{R}^{d-1}$ ha misura di Lebesgue positiva in \mathbb{R}^{d-1}), allora

$$\text{cap}(A; B_{2R}) > 0.$$

Infatti, per il teorema della traccia, se u è una funzione in $\mathcal{K}(A; B_{2R})$ tale che $u = 1$ in un intorno di A , allora

$$\mathcal{H}^{d-1}(A \cap B_R) \leq \int_{\partial\Omega \cap B_R} u^2 d\mathcal{H}^{d-1} \leq C_{d,R} \int_{B_{2R}} |\nabla u|^2 dx.$$

5. ALCUNE PROPRIETÀ GENERALI DELLA CAPACITÀ

Lemma 5. Siano $A_1 \subset A_2$ due sottoinsiemi di $B_R \subset \mathbb{R}^d$. Allora,

$$\text{cap}(A_1; B_{2R}) \leq \text{cap}(A_2; B_{2R}).$$

Corollario 6. In dimensione $d \geq 2$, la capacità di un punto è nulla.

Proof. Usando la soluzione dell'esercizio 2, mostrare che, per ogni $R > 0$ fissato, si ha

$$\lim_{r \rightarrow 0} \text{cap}(B_r; B_R) = 0.$$

Concludere usando Lemma 5. □

Lemma 7. Per ogni insieme $A \subset B_R$ si ha

$$\text{cap}(A; B_{2R}) = \inf \left\{ \text{cap}(\Omega; B_{2R}) : \Omega \text{ aperto}, A \subset \Omega \subset B_R \right\}.$$

Proof. Segue direttamente dalla definizione. □

Proposizione 8. Per ogni coppia di insiemi $U, V \subset B_R$ si ha

$$\text{cap}(U \cup V; B_{2R}) + \text{cap}(U \cap V; B_{2R}) \leq \text{cap}(U; B_{2R}) + \text{cap}(V; B_{2R}).$$

Proof. Siano $f \in \mathcal{K}(U; B_{2R})$ e $g \in \mathcal{K}(V; B_{2R})$ tali che

$$\text{cap}(U; B_{2R}) \leq \int_{B_{2R}} |\nabla f|^2 dx \leq \varepsilon + \text{cap}(U; B_{2R}) \quad \text{e} \quad \text{cap}(V; B_{2R}) \leq \int_{B_{2R}} |\nabla g|^2 dx \leq \varepsilon + \text{cap}(V; B_{2R}).$$

Mostrare che

$$\text{cap}(U \cup V; B_{2R}) + \text{cap}(U \cap V; B_{2R}) \leq \int_{B_{2R}} |\nabla f|^2 dx + \int_{B_{2R}} |\nabla g|^2 dx.$$

□

Proposizione 9. Siano B_{2R} una palla in \mathbb{R}^d e $(A_k)_{k \geq 1}$ una successione crescente di insiemi tale che

$$A_k \uparrow A_\infty.$$

Allora,

$$\text{cap}(A_k, B_{2R}) \uparrow \text{cap}(A_\infty, B_{2R}).$$

Proof. Per ogni $k \geq 1$, scegliamo una funzione ammissibile $u_k \in \mathcal{K}(A; B_{2R})$ tale che

$$\text{cap}(A_k, B_{2R}) \leq \int_{B_{2R}} |\nabla u_k|^2 dx \leq \text{cap}(A_k, B_{2R}) + \frac{\varepsilon}{2^k}.$$

Per ogni $m \geq 1$, definiamo

$$h_m = \max \{u_1, u_2, \dots, u_m\}$$

ed osserviamo che

$$h_m = u_m \vee h_{m-1}.$$

Di conseguenza

$$\begin{aligned} \int_{B_{2R}} |\nabla h_m|^2 dx &= \int_{B_{2R}} |\nabla(h_{m-1} \vee u_m)|^2 dx \\ &\leq - \int_{B_{2R}} |\nabla(h_{m-1} \wedge u_m)|^2 dx + \int_{B_{2R}} |\nabla h_{m-1}|^2 dx + \int_{B_{2R}} |\nabla u_m|^2 dx \\ &\leq - \text{cap}(A_{m-1}, B_{2R}) + \int_{B_{2R}} |\nabla h_{m-1}|^2 dx + \left(\text{cap}(A_m, B_{2R}) + \frac{\varepsilon}{2^m} \right). \end{aligned}$$

Quindi, possiamo mostrare per induzione che

$$\int_{B_{2R}} |\nabla h_m|^2 \leq \text{cap}(A_m, B_{2R}) + \sum_{j=1}^m \frac{\varepsilon}{2^j}.$$

Sia ora

$$h_\infty := \lim_{m \rightarrow \infty} h_m.$$

Osserviamo che $h_\infty \in H_0^1(B_{2R})$, $h_\infty \geq 1$ in un intorno di A_∞ e che inoltre si ha

$$\int_{B_{2R}} |\nabla h_\infty|^2 dx \leq \lim_{m \rightarrow \infty} \text{cap}(A_m, B_{2R}) + \varepsilon.$$

Questo conclude la dimostrazione. \square

6. INSIEMI DI CAPACITÀ NULLA

Definizione 10. *Sia A un insieme di \mathbb{R}^d . Diremo che A ha capacità nulla se*

$$\text{cap}(A; B_{2R}(x_0)) = 0 \quad \text{per ogni palla } B_{2R}(x_0) \subset \mathbb{R}^d.$$

Osservazione 11. *Se $A \subset \mathbb{R}^d$ ha capacità nulla e $B \subset A$, allora anche B ha capacità nulla.*

Osservazione 12. *Se $A \subset \mathbb{R}^d$ e $B \subset \mathbb{R}^d$ hanno capacità nulla, allora anche $A \cup B$ ha capacità nulla.*

Osservazione 13. *Se $A_k \subset \mathbb{R}^d$, $k \geq 1$, è una successione di insiemi di capacità nulla, allora anche $A_\infty = \bigcup_{k=1}^{\infty} A_k$ ha capacità nulla.*

Proposizione 14. *Se A può essere ricoperto da una quantità numerabile di palle*

$$B_{R_k}(x_k), \quad k \geq 1,$$

tali che

$$\text{cap}(A; B_{2R_k}(x_k)) = 0 \quad \text{per ogni } k \geq 1,$$

allora A ha capacità nulla.

Viceversa, se A ha capacità nulla, allora la famiglia di palle

$$\{B_k\}_{k \geq 1}$$

è un ricoprimento numerabile di A e per definizione si ha che

$$\text{cap}(A; B_{2k}) = 0 \quad \text{per ogni } k \geq 1.$$

Proof. Sia $B_{R_k}(x_k)$ una famiglia di palle tale che

$$\text{cap}(A; B_{2R_k}(x_k)) = 0 \quad \text{per ogni } k \geq 1.$$

Sia $B_R(x_0) \subset \mathbb{R}^d$. Possiamo assumere che $x_0 = 0$. Basta mostrare che

$$\text{cap}(A; B_{2R}) = 0.$$

Siccome

$$A = \bigcup_{k \geq 1} A \cap B_{R_k}(x_k),$$

basta mostrare che

$$\text{cap}(A \cap B_{R_k}(x_k); B_{2R}) = 0.$$

Ora, fissiamo $\varepsilon > 0$ ed osserviamo che esiste una funzione $u_k \in H_0^1(B_{2R_k}(x_k))$ tale che

$$\int \left(|\nabla u_k|^2 + u_k^2 \right) dx \leq \varepsilon \quad \text{e} \quad u_k = 1 \quad \text{in un intorno di} \quad A \cap B_{R_k}(x_k).$$

Sia inoltre $\varphi_R \in H^1(B_{2R})$ una funzione tale che

$$\varphi_R = 1 \quad \text{su} \quad B_R, \quad 0 \leq \varphi_R \leq 1 \quad \text{e} \quad |\nabla \varphi_R| = \frac{1}{R} \quad \text{su} \quad B_{2R} \setminus B_R.$$

Allora,

$$\text{cap}(A \cap B_{R_k}(x_k); B_{2R}) \leq \int_{B_{2R}} |\nabla(u_k \varphi_R)|^2 dx \leq 2 \int_{B_{2R}} |\nabla u_k|^2 + \frac{2}{R^2} \int_{B_{2R}} u_k^2 dx \leq \left(2 + \frac{2}{R^2} \right) \varepsilon.$$

Siccome $\varepsilon > 0$ è arbitrario (mentre R è fissato), abbiamo la tesi. \square

Osservazione 15. *I punti in \mathbb{R}^d , $d \geq 2$, hanno capacità nulla.*

Osservazione 16. *L'insieme dei punti con coordinate razionali \mathbb{Q}^d ha capacità nulla in \mathbb{R}^d , $d \geq 2$.*

Definizione 17. *Si dice che una proprietà vale cap-quasi-ovunque, se vale al di fuori di un insieme di capacità nulla.*

7. CAPACITY ESTIMATE

Proposizione 18. *Sia $u \in H_0^1(B_{2R})$ una funzione data e sia*

$$A = \left\{ x \in \mathbb{R}^d : \frac{1}{|B_r|} \int_{B_r(x)} u \geq \varepsilon \quad \text{per un qualche} \quad r \in (0, R/2) \right\}.$$

Allora

$$\text{cap}(A; B_{2R}) \leq \frac{C_d}{\varepsilon^2} \int_{B_{2R}} |\nabla u|^2 dx,$$

dove C_d è una costante dimensionale.

Proof. Possiamo supporre che $\varepsilon = 0$ e che $u \geq 0$.

Consideriamo la famiglia \mathcal{F} di tutte le palle $B_r(x)$ tali che:

- $x \in A \cap B_R$;
- il raggio r è tale che $0 < r < \frac{R}{2}$ e $\frac{1}{|B_r|} \int_{B_r(x)} u \geq 1$.

Applicheremo alla famiglia \mathcal{F} il seguente teorema di Besicovitch.

Teorema di ricoprimento di Besicovitch. Sia A un insieme in \mathbb{R}^d . Sia \mathcal{F} una famiglia (non necessariamente numerabile) di palle tale che:

- i centri delle palle $B \in \mathcal{F}$ sono punti di A ;
- $\sup\{\text{diam}(B) : B \in \mathcal{F}\} < +\infty$;
- \mathcal{F} è un ricoprimento di A .

Allora, esistono N (N è un numero intero che dipende solo dalla dimensione d) sottofamiglie di \mathcal{F}

$$\mathcal{G}_1, \dots, \mathcal{G}_N$$

tali che:

- $\mathcal{G}_1 \cup \dots \cup \mathcal{G}_N$ è un ricoprimento di A ;
- ogni famiglia \mathcal{G}_j è costituita di una quantità numerabile di palle disgiunte.

Sia ora \mathcal{G}_j una delle sottofamiglie di \mathcal{F} date dal teorema di Besicovitch. Possiamo scrivere \mathcal{G}_j come

$$\mathcal{G}_j = \{B_{j,k} : k \in \mathbb{N}\}.$$

Per ogni palla

$$B_{j,k} := B_{r_{j,k}}(x_{j,k})$$

consideriamo la funzione

$$g_{j,k} := \left(M(u; B_{j,k}) - u \right)_+$$

dove

$$M(u; B_{j,k}) := \frac{1}{|B_{j,k}|} \int_{B_{j,k}} u(x) dx \geq 1.$$

Sia

$$h_{j,k} \in H_0^1(B_{2r_{j,k}}(x_{j,k})) \subset H_0^1(B_{2R})$$

un'estensione di $g_{j,k} : B_{j,k} \rightarrow \mathbb{R}$. Ricordiamo che possiamo scegliere $h_{j,k}$ in modo di avere

$$h_{j,k} \geq 0 \quad \text{e} \quad \int_{\mathbb{R}^d} |\nabla h_{j,k}|^2 dx \leq C_d \left(\int_{B_{j,k}} |\nabla g_{j,k}|^2 dx + \frac{1}{r_{j,k}^2} \int_{B_{j,k}} g_{j,k}^2 dx \right),$$

dove C_d è una costante dimensionale e $r_{j,k}$ è il raggio di $B_{j,k}$. Ora, per la definizione di $g_{j,k}$, abbiamo

$$\begin{aligned} \int_{\mathbb{R}^d} |\nabla h_{j,k}|^2 dx &\leq C_d \left(\int_{B_{j,k}} |\nabla g_{j,k}|^2 dx + \frac{1}{r_{j,k}^2} \int_{B_{j,k}} g_{j,k}^2 dx \right) \\ &\leq C_d \left(\int_{B_{j,k}} |\nabla u|^2 dx + \frac{1}{r_{j,k}^2} \int_{B_{j,k}} (M(u; B_{j,k}) - u)^2 dx \right) \\ &\leq C_d \int_{B_{j,k}} |\nabla u|^2 dx, \end{aligned}$$

dove per l'ultima disuguaglianza abbiamo usato la disuguaglianza di Poincaré in $B_{r_{j,k}}$

$$\frac{1}{r^2} \int_{B_r} \left(u - \int_{B_r} u \right)^2 dx \leq C_d \int_{B_r} |\nabla u|^2 dx.$$

Ora, osserviamo che per costruzione

$$u + h_{j,k} \geq M(u; B_{j,k}) \geq 1 \quad \text{in} \quad B_{j,k}.$$

Di conseguenza, scegliendo la funzione

$$h_\infty := \sup \left\{ h_{j,k} : j \in \{1, \dots, N_d\}, k \in \mathbb{N} \right\},$$

abbiamo che

$$u + h_\infty \geq 1 \quad \text{in ogni} \quad B_{j,k} \quad \Rightarrow \quad u + h_\infty \geq 1 \quad \text{in un intorno di} \quad A \cap B_R.$$

D'altra parte, $h_\infty \in H^1(\mathbb{R}^d)$ e

$$\int_{\mathbb{R}^d} |\nabla h_\infty|^2 dx \leq C_d \int_{\mathbb{R}^d} |\nabla u|^2 dx,$$

dove C_d è una costante dimensionale. Infine, osserviamo che

$$\text{cap}(A; B_{2R}) \leq \int_{B_{2R}} |\nabla(u + h_\infty)|^2 dx \leq 2 \int_{B_{2R}} |\nabla u|^2 dx + 2 \int_{B_{2R}} |\nabla h_\infty|^2 dx \leq C_d \int_{B_{2R}} |\nabla u|^2 dx. \quad \square$$

8. DEFINIZIONE PUNTUALE DELLE FUNZIONI DI SOBOLEV

Lemma 19. Sia $u \in H^1(\mathbb{R}^d)$. Allora, l'insieme

$$A = \left\{ x_0 \in \mathbb{R}^d : \limsup_{r \rightarrow 0} \frac{1}{r^{d-2}} \int_{B_r(x_0)} |\nabla u|^2 dx > 0 \right\}$$

ha capacità nulla.

Proof. Mostreremo che per ogni $\varepsilon > 0$ l'insieme

$$A_\varepsilon = \left\{ x_0 \in \mathbb{R}^d : \limsup_{r \rightarrow 0} \frac{1}{r^{d-2}} \int_{B_r(x_0)} |\nabla u|^2 dx > \varepsilon \right\}$$

ha capacità nulla.

Step 1. A_ε ha misura nulla.

Infatti, siccome $|\nabla u|^2$ è integrabile, abbiamo che per Lebesgue quasi-ogni $x_0 \in \mathbb{R}^d$ il limite

$$\lim_{r \rightarrow 0} \frac{1}{r^d} \int_{B_r(x_0)} |\nabla u|^2 dx$$

esiste ed è finito. D'altra parte, per i punti $x_0 \in A_\varepsilon$, questo limite è $+\infty$.

Step 2. Per ogni $\delta > 0$ esiste un aperto U_δ che contiene A_ε ed è tale che

$$\int_{U_\delta} |\nabla u|^2 dx < \delta.$$

Step 3. Consideriamo la famiglia \mathcal{F} di palle $B_r(x_0)$ con centro $x_0 \in A_\varepsilon$ e raggio $r \in (0, 1)$ tale che

$$B_r(x_0) \subset U_\delta \quad \text{e} \quad \frac{1}{r^{d-2}} \int_{B_r(x_0)} |\nabla u|^2 dx > \varepsilon.$$

Applicando il teorema di Besicovitch, otteniamo $N = N(d)$ sottofamiglie di \mathcal{F}

$$\mathcal{G}_1, \dots, \mathcal{G}_N$$

di palle disgiunte. Fissiamo ora l'indice j e scriviamo

$$\mathcal{G}_j = \left\{ B_{j,k} : k \geq 1 \right\}.$$

Con $r_{j,k}$ invece denoteremo il raggio della palla $B_{j,k}$.

Step 4. Fissiamo ora la palla B_R , dove $R > 1$ è un raggio abbastanza grande. Consideriamo l'insieme

$$A_j = \left\{ x \in B_{j,k} \cap B_R : k \geq 1 \right\}.$$

Mostreremo che

$$\text{cap}(A_j; B_{2R}) \leq C_d \frac{\delta}{\varepsilon}.$$

Ora, per ogni palla $B_{j,k} = B_{r_{j,k}}(x_{j,k})$ (in \mathcal{G}_j e tale che $B_R \cap B_{j,k} \neq \emptyset$) consideriamo una funzione radiale $h_{j,k}$ tale che

$$h_{j,k} = 1 \quad \text{su} \quad B_{r_{j,k}}(x_{j,k}), \quad h_{j,k} \in H_0^1(B_{2r_{j,k}}(x_{j,k})), \quad |\nabla h_{j,k}| = \frac{1}{r_{j,k}} \quad \text{su} \quad B_{2r_{j,k}}(x_{j,k}) \setminus B_{r_{j,k}}(x_{j,k}).$$

Prendendo

$$h_j := \max_k h_{j,k},$$

otteniamo che $h_j \in H_0^1(B_{2R})$

$$h_j = 1 \quad \text{su} \quad A_j$$

e

$$\begin{aligned} \int_{B_{2R}} |\nabla h_j|^2 dx &\leq \sum_k \int_{B_{2r_{j,k}}(x_{j,k})} |\nabla h_{j,k}|^2 dx = C_d \sum_k \frac{1}{r_{j,k}^{d-2}} \\ &\leq \frac{C_d}{\varepsilon} \sum_k \int_{B_{j,k}} |\nabla u|^2 dx \leq \frac{C_d}{\varepsilon} \int_{U_\delta} |\nabla u|^2 dx \leq C_d \frac{\delta}{\varepsilon}. \end{aligned}$$

Step 5. Ora siccome

$$A_\varepsilon \cap B_R \subset \bigcup_{j=1}^N A_j,$$

abbiamo che

$$\text{cap}(A_\varepsilon \cap B_R; B_{2R}) \leq C_d \frac{\delta}{\varepsilon}.$$

Siccome la costante δ è arbitraria, abbiamo la tesi. □

Teorema 20. Per ogni $u \in H^1(\mathbb{R}^d)$ esiste un insieme $\mathcal{N} \subset \mathbb{R}^d$, di capacità nulla, tale che il limite

$$\lim_{r \rightarrow 0} \int_{B_r(x_0)} u(x) dx$$

esiste per ogni $x_0 \in \mathbb{R}^d \setminus \mathcal{N}$.

Proof. Mostriamo che per ogni $R > 0$ esiste un insieme $\mathcal{N}(R) \subset B_R$ di capacità nulla in B_{2R} e tale che

$$\lim_{r \rightarrow 0} \int_{B_r(x_0)} u(x) dx \quad \text{esiste per ogni } x_0 \in B_R \setminus \mathcal{N}(R).$$

A meno di moltiplicare u con una funzione cut-off, possiamo assumere che $u \in H_0^1(B_{2R})$.

Sia A l'insieme studiato nel lemma precedente

$$A = \left\{ x_0 \in \mathbb{R}^d : \limsup_{r \rightarrow 0} \frac{1}{r^{d-2}} \int_{B_r(x_0)} |\nabla u|^2 dx > 0 \right\}.$$

Allora, per ogni

$$x_0 \in \mathbb{R}^d \setminus A,$$

abbiamo

$$\lim_{r \rightarrow 0} \frac{r^2}{|B_r|} \int_{B_r(x_0)} |\nabla u|^2 dx = 0.$$

Di conseguenza, per la disuguaglianza di Poincaré,

$$\lim_{r \rightarrow 0} \frac{1}{|B_r|} \int_{B_r(x_0)} \left(u(x) - M(u; B_r(x_0)) \right)^2 dx = 0 \quad \text{dove} \quad M(u; B_r(x_0)) = \frac{1}{|B_r|} \int_{B_r(x_0)} u(x) dx.$$

Fissiamo ora $\varepsilon > 0$ e per ogni $n \geq 1$ scegliamo una funzione $\varphi_n \in C_c^\infty(B_{2R})$ tale che

$$\|u - \varphi_n\|_{H^1(B_{2R})} \leq \frac{\varepsilon}{2^n}.$$

Definiamo l'insieme

$$A_n = \left\{ x_0 \in B_R : \frac{1}{|B_r|} \int_{B_r(x_0)} |u - \varphi_n| dx > \frac{1}{2^{n/2}} \quad \text{per un qualche raggio } r \in (0, R/2) \right\}.$$

Per la Proposizione 18, abbiamo che

$$\text{cap}(A_n; B_{2R}) \leq C_d 2^n \int_{B_{2R}} |\nabla \varphi_n|^2 dx \leq \frac{C_d}{2^n} \varepsilon.$$

Ora, definendo

$$A_\varepsilon = \bigcup_{n \geq 1} A_n$$

abbiamo che

$$\text{cap}(A_\varepsilon; B_{2R}) \leq C_d \varepsilon$$

e per ogni $x_0 \in B_R \setminus A_\varepsilon$ si ha

$$\frac{1}{|B_r|} \int_{B_r(x_0)} |u - \varphi_n| dx \leq \frac{1}{2^{n/2}} \quad \text{per ogni } r \in (0, R/2) \quad \text{e per ogni } n \geq 1.$$

Di conseguenza,

$$\begin{aligned} |\varphi_n(x_0) - M(u; B_r(x_0))| &\leq \frac{1}{|B_r|} \int_{B_r(x_0)} |\varphi_n - \varphi_n(x_0)| dx \\ &\quad + \frac{1}{|B_r|} \int_{B_r(x_0)} |u - M(u; B_r(x_0))| dx \\ &\quad + \frac{1}{|B_r|} \int_{B_r(x_0)} |\varphi_n - u| dx. \end{aligned}$$

e quindi

$$\limsup_{r \rightarrow 0} |\varphi_n(x_0) - M(u; B_r(x_0))| \leq \frac{1}{2^{n/2}}.$$

Ma allora, per ogni $m, n \in \mathbb{N}$,

$$|\varphi_n(x_0) - \varphi_m(x_0)| \leq \frac{1}{2^{n/2}} + \frac{1}{2^{m/2}}.$$

Quindi la successione di funzioni

$$\varphi_n : B_R \setminus (A \cup A_\varepsilon) \rightarrow \mathbb{R}$$

converge uniformemente ad una funzione continua

$$\varphi_\varepsilon : B_R \setminus (A \cup A_\varepsilon) \rightarrow \mathbb{R}$$

e per ogni $x_0 \in \mathbb{R}^d \setminus (A \cup A_\varepsilon)$, si ha

$$\begin{aligned} \lim_{r \rightarrow 0} |\varphi_\varepsilon(x_0) - M(u; B_r(x_0))| &\leq \limsup_{r \rightarrow 0} \left(|\varphi_\varepsilon(x_0) - \varphi_n(x_0)| + |\varphi_n(x_0) - M(u; B_r(x_0))| \right) \\ &= |\varphi_\varepsilon(x_0) - \varphi_n(x_0)| + \limsup_{r \rightarrow 0} |\varphi_n(x_0) - M(u; B_r(x_0))| \leq \frac{2}{2^{n/2}}. \end{aligned}$$

Siccome n è arbitrario, abbiamo

$$\lim_{r \rightarrow 0} |\varphi_\varepsilon(x_0) - M(u; B_r(x_0))| = 0.$$

In particolare, per ogni $x_0 \in \mathbb{R}^d \setminus (A \cup A_\varepsilon)$ esiste il limite

$$\lim_{r \rightarrow 0} M(u; B_r(x_0)).$$

Infine, definiamo $\mathcal{N}(R)$ come $\mathcal{N}_R = A \cap \left(\bigcap_{\varepsilon > 0} A_\varepsilon \right)$.

□